

『工学系学生のための数学物理学演習』 正誤表

初版2刷 (2019年2月25日発行)

ページ	誤	正
ix 上から6行目	最初の行列の列数を	最初の行列の列数と
p.23 例題 5.1 解答	$\frac{\partial}{\partial y}$ (右辺) $= 0 + 0 + \dots + \frac{1}{2!} \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \Big _{y=b} (x-a)2(y-b) + \dots$	$\frac{\partial}{\partial y}$ (右辺) $= 0 + 0 + \dots + \frac{1}{2!} \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \Big _{y=b} 2(y-b) + \dots$
p.25 (5-7)式	$\frac{D}{4} = \left\{ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \Big _{x=a, y=b} \right\}^2 - \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big _{x=a, y=b} \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \Big _{x=a, y=b} > 0,$ ならば極値をとらず, 鞍点となる なお, 鞍点については, 練習問題 5.3 を参照すること.	$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big _{x=a, y=b} \neq 0$ $\frac{D}{4} = \left\{ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \Big _{x=a, y=b} \right\}^2 - \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big _{x=a, y=b} \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \Big _{x=a, y=b} > 0,$ ならば極値をとらず, 鞍点となる なお, 鞍点については, 練習問題 5.3 を参照すること. また, $\frac{D}{4} = 0$ ならば点 (a, b) の周りの関数の様子を個別に調べ判断する.
p.44 演習問題 8.3	$\int_S \vec{F} \cdot \vec{n} ds$	$\int_S \vec{F} \cdot \vec{n} dS$
p.51 (10-2)式	$\log y = \dots \rightarrow y = e^{-\int P(x) dx + c_0} = \dots = ce^{-\int P(x) dx}$	$\log y = \dots \rightarrow y = e^{-\int P(x) dx + c_0} = e^{c_0} e^{-\int P(x) dx} \rightarrow y = ce^{-\int P(x) dx}$
p.51 (10-4)式	$y = e^{-\int P(x) dx} \left\{ \int^x \left\{ e^{\int P(x) dx} Q(x) \right\} dx + c_1 \right\}$	$y = e^{-\int P(x) dx} \left[\int^x \left\{ e^{\int P(x) dx} Q(x) \right\} dx + c_1 \right]$
p.58 (11-10)式の下	となる.	となる. なお,
p.90 下から7行目	三角関数同士の内積は, m, n を自然数とし	三角関数同士の内積は, m, n を0または自然数 (ただし, $m = n = 0$ を除く) とし
p.98 1行目	ただし, 混乱を防ぐために, (19-5), (19-6) 式において, 積分変数を $x \Rightarrow u$ と書き換えている.	ただし, 混乱を防ぐために, (19-5), (19-6) 式における積分変数 x を u と書き換えている.
p.151 上から7~15行目		下記のように変更
$\begin{aligned} \frac{1}{2\pi i} \int_P \frac{e^{st}}{s-3} ds &= \frac{1}{2\pi i} \int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} \frac{e^{(Re^{i\theta} + 3)t}}{Re^{i\theta}} iRe^{i\theta} d\theta \\ &= \frac{e^{3t}}{2\pi} \int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} e^{Re^{i\theta} t} d\theta = \frac{e^{3t}}{2\pi} \int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} e^{R(\cos\theta + i\sin\theta)t} d\theta = \frac{e^{3t}}{2\pi} \int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} e^{Rt\cos\theta} e^{iRt\sin\theta} d\theta \\ &= \frac{e^{3t}}{2\pi} \left\{ \int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{\frac{\pi}{2}} e^{Rt\cos\theta} e^{iRt\sin\theta} d\theta + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} e^{Rt\cos\theta} e^{iRt\sin\theta} d\theta + \int_{\frac{3\pi}{2}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} e^{Rt\cos\theta} e^{iRt\sin\theta} d\theta \right\} \end{aligned}$		

となる。また

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \left(\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R} \right) = \frac{\pi}{2}, \quad t > 0, \quad |e^{iRt \sin \theta}| = 1$$

$$R \cos \theta \leq \sigma-3 \quad \left(\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R} \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}, \quad \frac{3\pi}{2} \leq \theta \leq 2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R} \right)$$

$$\cos \theta \leq 0 \quad \left(\frac{\pi}{2} \leq \theta \leq \frac{3\pi}{2} \right)$$

であることから

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \left| \int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{\frac{\pi}{2}} e^{Rt \cos \theta} e^{iRt \sin \theta} d\theta \right| \leq \lim_{R \rightarrow \infty} \left(\int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{\frac{\pi}{2}} |e^{tR \cos \theta}| |e^{iRt \sin \theta}| d\theta \right) = \lim_{R \rightarrow \infty} \left(\int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{\frac{\pi}{2}} |e^{tR \cos \theta}| d\theta \right)$$

$$\leq \lim_{R \rightarrow \infty} \left(\int_{\cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}}^{\frac{\pi}{2}} |e^{t(\sigma-3)}| d\theta \right) = 0$$

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \int_{\pi/2}^{3\pi/2} e^{tR \cos \theta} e^{iRt \sin \theta} d\theta = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{\pi/2}^{3\pi/2} (e^{\cos \theta})^R e^{iRt \sin \theta} d\theta = 0$$

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \left| \int_{\frac{3\pi}{2}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} e^{tR \cos \theta} e^{iRt \sin \theta} d\theta \right| \leq \lim_{R \rightarrow \infty} \left(\int_{\frac{3\pi}{2}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} |e^{tR \cos \theta}| |e^{iRt \sin \theta}| d\theta \right) = \lim_{R \rightarrow \infty} \left(\int_{\frac{3\pi}{2}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} |e^{tR \cos \theta}| d\theta \right)$$

$$\leq \lim_{R \rightarrow \infty} \left(\int_{\frac{3\pi}{2}}^{2\pi - \cos^{-1} \frac{\sigma-3}{R}} |e^{t(\sigma-3)}| d\theta \right) = 0$$

となり，図 27.1 中の破線に沿った積分値は 0 となるので次式が得られる。

<p>p.154 練習問題 27.2</p>	$f(s) = \frac{1}{s^2 - s - 6}$	$F(s) = \frac{1}{s^2 - s - 6}$
<p>p.155 下から 10-11 行目</p>	$s\{sF(s) - \dots\} = 0 \rightarrow$ $\rightarrow F(s) = \frac{sf'(0) + (f'(0) + 3f(0))}{s^2 + 3s + 2} = \dots$	$s\{sF(s) - \dots\} = 0$ $\rightarrow F(s) = \frac{sf'(0) + (f'(0) + 3f(0))}{s^2 + 3s + 2} = \dots$
<p>p.159 練習問題 1.2 1 行目, 4 行目 (2 カ所)</p>	$\tan^{-1} x = \frac{1}{2} \log \frac{1+x}{1-x} \quad (x \leq 1)$ $\therefore \tan^{-1} x = \frac{1}{2} \log \frac{1+x}{1-x}$	$\tanh^{-1} x = \frac{1}{2} \log \frac{1+x}{1-x} \quad (x \leq 1)$ $\therefore \tanh^{-1} x = \frac{1}{2} \log \frac{1+x}{1-x}$
<p>p.168 練習問題 8.3</p>	$\vec{A} = \dots, \vec{B} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial \phi} \\ \frac{\partial z}{\partial \phi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -R \cos \theta \sin \phi \\ R \cos \theta \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix}$ <p>より，求める球の表面積は以下のような る。</p> $\vec{A} = \dots, \vec{B} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial \phi} \\ \frac{\partial z}{\partial \phi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -R \cos \theta \sin \phi \\ R \cos \theta \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow$ $ \vec{A} \times \vec{B} = \sqrt{\dots + (R^2 \sin \theta \cos \theta \cos^2 \phi + R^2 \sin \theta \cos \theta \sin^2 \phi)}$	$\vec{A} = \dots, \vec{B} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial \phi} \\ \frac{\partial z}{\partial \phi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -R \sin \theta \sin \phi \\ R \sin \theta \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow$ $\vec{A} \times \vec{B} = \begin{pmatrix} R^2 \sin^2 \theta \cos \phi \\ R^2 \sin^2 \theta \sin \phi \\ R^2 \sin \theta \cos \theta \cos^2 \phi + R^2 \sin \theta \cos \theta \sin^2 \phi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R^2 \sin^2 \theta \cos \phi \\ R^2 \sin^2 \theta \sin \phi \\ R^2 \sin \theta \cos \theta \end{pmatrix}$ $ \vec{A} \times \vec{B} = \sqrt{\dots + (R^2 \sin \theta \cos \theta)^2}$
<p>p.173 練習問題 11.3 10 カ所</p>	\int	\int^t

	$y_2 = -te^{-t} \cdots + e^{-t} \cdots = \frac{\cos t}{2}$ $y = \frac{C_1 + C_2 \ln x}{x} - \frac{1}{2} \cos(\log x)$	$y_2 = -e^{-t} \frac{e^t}{2} \{t(\sin t - \cos t) + \cos t\} + te^{-t} \left\{ \frac{e^t}{2} (\sin t - \cos t) \right\}$ $= -\frac{\cos t}{2}$ $y = \frac{C_1 + C_2 \log x}{x} - \frac{1}{2} \cos(\log x)$
p.201 演習問題 5.3	鞍点	鞍点 ($y = ax$ において f の様子を調べる)
p.203 演習問題 14.1	$\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ で最大値 $\sqrt{2}$ をとり, $\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ で最小値 $-\sqrt{2}$ をとる.	$\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ で極大値 (最大値) $\sqrt{2}$ をとり, $\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ で極小値 (最小値) $-\sqrt{2}$ をとる.
p.209 演習問題 26.3 2カ所	ϕ	Ψ